

Analysis 3

TU Dortmund, Wintersemester 2020/21

Kurzskript

Prof. Dr. Ben Schweizer

Vollständige Version, erstellt zum Semesterende am 12.2.2021

Inhaltsverzeichnis

A. Konstruktion des Lebesgue-Maßes	2
1. Mengensysteme	2
2. Inhalte, Prämaße und Maße	3
3. Prämaß-Fortsetzung	4
4. Das Lebesgue-Maß	4
B. Das Lebesgue-Integral	5
5. Integration messbarer Funktionen	5
6. Konvergenzsätze	6
7. Cavalieri und Fubini	7
8. Transformationsformel	10
9. Anwendungen der Integralsätze	10
10. Die L^p -Räume	12
C. Arbeiten mit Integralen	14
11. Fourier-Reihen	14
12. Integration über Untermannigfaltigkeiten	18
13. Der Gaußsche Integralsatz	19

A. Konstruktion des Lebesgue-Maßes

Das Maßproblem

Rechtecke, Dreiecke, Kreise

Maßproblem: Gesucht ist eine normierte, translationsinvariante und σ -additive Abbildung $\mathcal{P}(\mathbb{R}^n) \rightarrow \bar{\mathbb{R}}$.

Satz von Vitali (1905): Das Maßproblem ist unlösbar (in jeder Dimension).

Ziel von Teil A: Konstruiere den Lebesgue'schen Maßraum $(\mathbb{R}^n, \mathcal{L}^n(\mathbb{R}^n), \lambda^n)$

Dabei: \mathbb{R}^n der Grundraum, $\mathcal{L}^n(\mathbb{R}^n)$ die Lebesgue'sche σ -Algebra, λ^n das Lebesgue-Maß

1. Mengensysteme

Rechnen mit Mengen, (endliche und unendliche) Schnitte und Vereinigungen, Abbildungen, Komplemente, Potenzmenge $\mathcal{P}(X)$, Rechnen in $\bar{\mathbb{R}}$

Def (Ring) [Elstrodt I 3.3c] Eine Familie $\mathcal{R} \subset \mathcal{P}(X)$ ist ein *Ring*, falls $\emptyset \in \mathcal{R}$ und $A, B \in \mathcal{R}$ impliziert $A \cup B \in \mathcal{R}$ und $A \setminus B \in \mathcal{R}$.

Def (Algebra) [Elstrodt I 3.4] Eine Familie $\mathcal{A} \subset \mathcal{P}(X)$ ist eine *Algebra*, falls \mathcal{A} ein Ring ist und $X \in \mathcal{A}$ erfüllt ist.

Äquivalent: Eine Familie $\mathcal{A} \subset \mathcal{P}(X)$ ist eine *Algebra*, wenn $\emptyset \in \mathcal{A}$ und $A, B \in \mathcal{A}$ impliziert $A \cup B \in \mathcal{A}$ und $A^c \in \mathcal{A}$.

Def (σ -Ring und σ -Algebra) [Elstrodt I 3.6] Ein Algebra \mathcal{A} heißt *σ -Algebra*, falls sie auch alle abzählbaren Vereinigungen enthält: $A_j \in \mathcal{A} \forall j \in \mathbb{N}$ impliziert $\bigcup_{j \in \mathbb{N}} A_j \in \mathcal{A}$. Ebenso für *σ -Ring*.

Def (Erzeugte Familien) [Elstrodt I 4] Für σ -Algebren gilt (und dieselbe Beobachtung gilt auch für Ringe, Algebren und σ -Ringe): Sei $(\mathcal{A}_i)_{i \in I}$ eine beliebige Familie von σ -Algebren. Dann ist auch $\mathcal{A} := \bigcap_{i \in I} \mathcal{A}_i$ eine σ -Algebra.

Sei $A_i \subset X$, $i \in I$ eine beliebige Familie von Mengen. Die *erzeugte σ -Algebra* ist der Durchschnitt all jener σ -Algebren, die alle Mengen A_i enthalten.

Def (Borel-Mengen) [Elstrodt I 4.1] Die *Borel- σ -Algebra* ist die σ -Algebra, die von den offenen Teilmengen von X erzeugt wird. Elemente heißen *Borel-Mengen*.

Def (Halbring) [Elstrodt I 5.1] Eine Familie $\mathcal{H} \subset \mathcal{P}(X)$ ist ein *Halbring*, falls $\emptyset \in \mathcal{H}$ und $A, B \in \mathcal{H}$ impliziert $A \cap B \in \mathcal{H}$ und $A \setminus B$ kann als endliche disjunkte Summe geschrieben werden: $\exists C_1, \dots, C_m \in \mathcal{H}$ so dass $A \setminus B = \bigcup_{j=1}^m C_j$.

Def (Jordan-Lebesgue Halbring \mathcal{J}^n) [Elstrodt I 5.4] Für $a = (a_1, \dots, a_n), b = (b_1, \dots, b_n) \in \mathbb{R}^n$ schreiben wir $a \leq b$ falls für alle $j \leq n$ gilt: $a_j \leq b_j$. Für $a \leq b$ ist der halboffene Quader

$]a, b[=]a_1, b_1[\times \dots \times]a_n, b_n[$. Diese Quader bilden den *Jordan-Lebesgue Halbring*

$$\mathcal{J}^n := \{]a, b[\mid a \leq b \}.$$

Satz 1.1 (Der erzeugte Ring) [Elstrodt I 5.6] Der von einem Halbring erzeugte Ring ist gegeben durch endliche disjunkte Vereinigungen von Elementen.

2. Inhalte, Prämaße und Maße

Def (Inhalt, Prämaß und Maß) [Elstrodt II 1.1] Sei \mathcal{H} ein Halbring über der Menge X . Eine Abbildung $\mu : \mathcal{H} \rightarrow \bar{\mathbb{R}}$ heißt *Inhalt*, falls (i) $\mu(\emptyset) = 0$, (ii) $\mu \geq 0$, (iii) $A_j \in \mathcal{H} \forall j \leq m$ disjunkt und $A := \bigcup_{j \leq m} A_j \in \mathcal{H}$ impliziert

$$\mu(A) = \sum_{j \leq m} \mu(A_j).$$

Ein Inhalt heißt *Prämaß*, falls die letzte Eigenschaft auch für abzählbare Familien gilt, also: (iv) $A_j \in \mathcal{H} \forall j \in \mathbb{N}$ disjunkt und $A := \bigcup_{j \in \mathbb{N}} A_j \in \mathcal{H}$ impliziert

$$\mu(A) = \sum_{j \in \mathbb{N}} \mu(A_j).$$

Ist $\mathcal{A} := \mathcal{H}$ eine σ -Algebra, so heißt μ ein *Maß* und das Tripel (X, \mathcal{A}, μ) ein *Maßraum*.

Satz 2.1 (Jordan-Lebesgue-Inhalt) Das elementargeometrische Volumen eines Quaders $]a, b[$ mit $b \geq a$ wird definiert als

$$\lambda^n(]a, b[) := (b_1 - a_1) \cdot \dots \cdot (b_n - a_n).$$

Dann ist λ^n ein Inhalt auf dem Jordan-Lebesgue Halbring \mathcal{J}^n halboffener Quader.

Satz 2.2 (Erster Fortsetzungssatz) [Elstrodt II 1.6] Ein Inhalt/Prämaß auf einem Halbring kann zu einem Inhalt/Prämaß auf dem erzeugten Ring fortgesetzt werden. Die Fortsetzung ist eindeutig.

Satz 2.3 (Eigenschaften von Inhalten) [Elstrodt II 1.7] Additivitätsaussagen für Inhalte μ auf einem Ring \mathcal{R} . Für $A, B \in \mathcal{R}$ und Familien $(A_j)_{j \in \mathbb{N}}$ in \mathcal{R} gilt:

- (o) $B \subset A$ impliziert $\mu(B) \leq \mu(A)$
- (a) $B \subset A$ und $\mu(B) < \infty$ impliziert $\mu(A \setminus B) = \mu(A) - \mu(B)$
- (b) $\mu(A) + \mu(B) = \mu(A \cup B) + \mu(A \cap B)$
- (c) $\mu(\bigcup_{j \leq m} A_j) \leq \sum_{j \leq m} \mu(A_j)$
- (d) $B \supset \bigcup_j A_j$ und $(A_j)_j$ disjunkt impliziert $\mu(B) \geq \sum_j \mu(A_j)$
- (e) $\bigcup_j A_j \in \mathcal{R}$ und $(A_j)_j$ disjunkt impliziert $\mu(\bigcup_j A_j) \geq \sum_j \mu(A_j)$
- (f) Ist μ ein Prämaß und $A \subset \bigcup_j A_j$, so gilt die Subadditivität, $\mu(A) \leq \sum_{j \in \mathbb{N}} \mu(A_j)$.

Satz 2.4 (Lebesgue-Prämaß) [Elstrodt II 3.1] Der Jordan-Lebesgue-Inhalt λ^n ist ein Prämaß auf dem Halbring \mathcal{J}^n der halboffenen Quader.

3. Prämaß-Fortsetzung

Wir konstruieren nun aus einem Prämaß ein Maß. Insbesondere: Aus dem Lebesgue-Prämaß erhalten wir das Lebesgue-Maß.

Def (Äußeres Maß) [Elstrodt II 4.1] Eine Abbildung $\hat{\mu} : \mathcal{P}(X) \rightarrow \bar{\mathbb{R}}$ heißt *äußeres Maß*, falls gilt:

(a) $\hat{\mu}(\emptyset) = 0$

(b) $A \subset B \subset X$ impliziert $\hat{\mu}(A) \leq \hat{\mu}(B)$

(c) Für jede Familie $(A_j)_{j \in \mathbb{N}}$ gilt die Subadditivität $\hat{\mu}(\bigcup_j A_j) \leq \sum_{j \in \mathbb{N}} \hat{\mu}(A_j)$.

Satz 3.1 (Das äußere Maß zu einem Inhalt) [Elstrodt II 4.5a] Sei μ ein Inhalt auf einem Halbring \mathcal{H} . Dann kann dazu ein äußeres Maß definiert werden durch

$$\hat{\mu}(A) := \inf \left\{ \sum_{j \in \mathbb{N}} \mu(A_j) \mid A_j \in \mathcal{H} \forall j \in \mathbb{N}, A \subset \bigcup_j A_j \right\}.$$

Def (Messbarkeit nach Caratheodory) [Elstrodt II 4.2] Sei $\eta : \mathcal{P}(X) \rightarrow \bar{\mathbb{R}}$ ein äußeres Maß. Eine Menge $A \subset X$ heißt *η -messbar*, falls für jedes $Q \subset X$ gilt

$$\eta(Q) = \eta(Q \cap A) + \eta(Q \setminus A).$$

Satz 3.2 (Caratheodory) [Elstrodt II 4.4] Sei $\eta : \mathcal{P}(X) \rightarrow \bar{\mathbb{R}}$ ein äußeres Maß. Dann ist die Menge $\mathcal{A} := \{A \subset X \mid A \text{ ist } \eta\text{-messbar}\}$ eine σ -Algebra. Eingeschränkt auf \mathcal{A} ist η ein Maß, $(X, \mathcal{A}, \eta|_{\mathcal{A}})$ ist also ein Maßraum.

Satz 3.3 (Fortsetzungssatz) [Elstrodt II 4.5] Sei μ ein Prämaß auf einem Halbring \mathcal{H} . Sei $\hat{\mu}$ das zugehörige äußere Maß und \mathcal{A} die σ -Algebra der $\hat{\mu}$ -messbaren Mengen. Dann gilt: $\mathcal{H} \subset \mathcal{A}$ und $\hat{\mu}|_{\mathcal{H}} = \mu$. Es ist also das Prämaß μ zu einem Maß auf einer σ -Algebra fortgesetzt.

Def und Satz 3.4 (Vollständigkeit) [Elstrodt II 6.1, 6.2] Ein Maßraum heißt *vollständig*, wenn jede Teilmenge einer Nullmenge messbar ist. Der Fortsetzungssatz liefert einen vollständigen Maßraum.

4. Das Lebesgue-Maß

Satz 4.1 (Lebesgue-Maß Approximation) [Elstrodt II 7.2] Für messbare Mengen $A \subset \mathbb{R}^n$ gilt

$$\lambda^n(A) = \inf \{ \lambda^n(U) \mid U \supset A, U \text{ offen} \} = \sup \{ \lambda^n(F) \mid F \subset A, F \text{ abgeschlossen} \}.$$

Satz 4.2 (Charakterisierung der Lebesgue-Messbarkeit) [Elstrodt II 7.4] Eine Menge $A \subset \mathbb{R}^n$ ist messbar, falls es für jedes $\varepsilon > 0$ eine offene Menge U und eine abgeschlossene Menge F gibt mit $F \subset A \subset U$ und $\lambda^n(U \setminus F) < \varepsilon$.

Satz 4.3 (Eindeutigkeit des Lebesgue-Maßes) [Forster, §6, Satz 1] Sei μ ein translationsinvariantes Borel-Maß auf \mathbb{R}^n . Für ein $\varepsilon > 0$ sei das Maß der ε -Kugel eine positive reelle Zahl, $\mu(B_\varepsilon(0)) \in (0, \infty)$. Dann gibt es eine Zahl $c_0 \in (0, \infty)$, so dass für alle Borel-Mengen B gilt:

$$\mu(B) = c_0 \lambda^n(B).$$

Satz 4.4 (Bewegungsinvarianz) [Forster, §6, Satz 2] Sei $T \in \mathbb{R}^{n \times n}$ eine orthogonale Matrix, also $T^T T = \text{id}$. Dann gilt für jede Lebesgue-messbare Menge $B \subset \mathbb{R}^n$

$$\lambda^n(T(B)) = \lambda^n(B).$$

Satz 4.5 (Transformationsformel) [Forster, §6, Satz 3] Sei $T \in \mathbb{R}^{n \times n}$ eine Matrix und $B \subset \mathbb{R}^n$ Lebesgue-messbar. Dann gilt:

$$\lambda^n(T(B)) = |\det(T)| \lambda^n(B).$$

B. Das Lebesgue-Integral

5. Integration messbarer Funktionen

Def (Messbare Abbildungen) Wir betrachten Abbildungen $f : \Omega \rightarrow \Omega'$ zwischen zwei Mengen, die ausgestattet sind mit σ -Algebren $\mathcal{A} \subset \mathcal{P}(\Omega)$ und $\mathcal{A}' \subset \mathcal{P}(\Omega')$. Die Abbildung f heißt *messbar*, falls Urbilder messbarer Mengen messbar sind, also

$$B := f^{-1}(B') \in \mathcal{A} \quad \forall B' \in \mathcal{A}'.$$

Für Abbildungen nach \mathbb{R} oder $\bar{\mathbb{R}}$ benutzen wir die Borel- σ -Algebra im Bildraum.

Satz 5.1 (Messbarkeit numerischer Funktionen) [Forster, §4, Satz 1] Für Abbildungen $f : \Omega \rightarrow \bar{\mathbb{R}}$ mit σ -Algebra $\mathcal{A} \subset \mathcal{P}(\Omega)$ ist die Messbarkeit von f äquivalent zu

$$f^{-1}([-\infty, c)) = \{x \in \Omega \mid f(x) < c\} \in \mathcal{A} \quad \forall c \in \mathbb{R}.$$

Testen auf Erzeugendensystem, Stetige Abbildungen, Konstruktion neuer messbarer Funktionen: Addition, Multiplikation, Potenzbildung, Supremum zweier Funktionen liefert messbare Funktionen.

Def (Einfache Funktionen) Eine Funktion $f : \Omega \rightarrow \bar{\mathbb{R}}$ heißt *einfach*, wenn sie messbar ist und nur endlich viele Werte annimmt.

Satz 5.2 (Approximation mit einfachen Funktionen) [Forster, §4, Satz 5] Für jede messbare Funktion $f : \Omega \rightarrow [0, \infty]$ gibt es eine Folge einfacher Funktionen φ_k mit $\varphi_k \nearrow f$.

Konstruktion des Integrals $\int f = \int_\Omega f d\mu$ für Funktionen $f : (\Omega, \mathcal{A}, \mu) \rightarrow \bar{\mathbb{R}}$ auf einem Maßraum:

1. Integral über nichtnegative einfache Funktionen (elementare Definition als Summe)

2. Integral über nichtnegative messbare Funktionen (als Limes der Integrale der von unten approximierenden einfachen Funktionen)
3. Integral über messbare Funktionen $f : \Omega \rightarrow \bar{\mathbb{R}}$ (durch Zusammensetzen der Integrale von f_+ und f_-). Eine messbare Funktion ist integrierbar, falls $\int |f| < \infty$.

Alle Integralbegriffe erfüllen die wichtigen Eigenschaften

- (i) Linearität 1: Für jedes $c \in \mathbb{R}$ gilt $\int cf = c \int f$
- (ii) Linearität 2: Es gilt $\int (f + g) = \int f + \int g$
- (iii) Monotonie: Für $f \leq g$ gilt $\int f \leq \int g$

Satz 5.3 (Eigenschaften des Integrals) [Forster, §4, Sätze 6, 7, 9] Die drei obigen Integralbegriffe erfüllen jeweils die drei obigen Eigenschaften (i)–(iii). Zudem, für monoton wachsende Funktionenfolgen,

- (iv) Integralkonvergenz: $f_k \nearrow g$ impliziert $\int f_k \rightarrow \int g$.

Satz 5.4 (Nullmengen und Integrale) [Forster, §4, Satz 10] Für einen Maßraum $(\Omega, \mathcal{A}, \mu)$ und messbare Abbildungen $f : \Omega \rightarrow \bar{\mathbb{R}}$ gilt:

- (a) $\int |f| = 0 \iff \{x \in \Omega \mid f(x) \neq 0\}$ ist eine Nullmenge
- (b) $\{x \in \Omega \mid f(x) \in \{+\infty, -\infty\}\}$ ist eine Nullmenge
- (c) Sei g integrierbar und $\{f \neq g\}$ sei eine Nullmenge. Dann ist auch f integrierbar und es gilt $\int f = \int g$.

Fast überall Eigenschaften, Integration über Teilmengen, Dichten

6. Konvergenzsätze

Satz 6.1 (Monotone Konvergenz) [Forster, §5, Satz 1] Auf einem Maßraum $(\Omega, \mathcal{A}, \mu)$ sei $(f_k)_k$ eine monoton wachsende Folge von integrierbaren Funktionen $f_k : \Omega \rightarrow \mathbb{R}$. Wir nehmen an, dass die monoton wachsende Folge $(\int f_k)_k$ einen Limes in \mathbb{R} hat. Dann ist auch die Funktion $f := \lim_k f_k$ integrierbar und es gilt

$$\int f = \lim_k \int f_k.$$

Mit Satz 6.1 kann zum Beispiel die Funktion $\mathbf{1}_{\mathbb{Q}}$ Lebesgue-integriert werden, das Integral ist 0; die Funktion ist nicht Riemann-integrierbar. Falls eine Funktion Riemann-integrierbar ist, so ist sie auch Lebesgue-integrierbar und die Integrale stimmen überein.

Satz 6.2 (Majorisierte Konvergenz) [Forster, §5, Satz 3] Auf einem Maßraum $(\Omega, \mathcal{A}, \mu)$ sei $(f_k)_k$ eine Folge von integrierbaren Funktionen $f_k : \Omega \rightarrow \mathbb{R}$. Die Folge sei punktweise fast überall konvergent gegen eine Funktion f . Weiterhin gebe es eine *Majorante*, also eine integrierbare Funktion $F : \Omega \rightarrow \mathbb{R}$, so dass $|f_k| \leq F$ für alle k . Dann ist f integrierbar

und es gilt

$$\int f = \lim_k \int f_k.$$

Zudem gilt

$$\int |f_k - f| \rightarrow 0.$$

Def und Satz $L^1(\Omega)$ ist der Raum der integrierbaren Funktionen auf Ω , wobei zwei Funktionen identifiziert werden, die fast überall übereinstimmen. $L^1(\Omega)$ ist ein normierter Vektorraum.

Satz 6.3 (Dichtheit der Treppenfunktionen) [Forster, §5, Satz 5] Der Raum der elementaren Treppenfunktionen liegt dicht in $L^1(\Omega)$.

Satz 6.3 liefert auch die Dichtheit der stetigen Funktionen: Für offene Mengen $\Omega \subset \mathbb{R}^n$ ist $C_c(\Omega)$ dicht in $L^1(\Omega)$.

Satz 6.4 (Banachraum) [Forster, §5, Satz 7] Sei $(f_k)_k$ eine Cauchy-Folge in $L^1(\Omega)$. Dann gibt es $f \in L^1(\Omega)$ mit $f_k \rightarrow f$ in $L^1(\Omega)$. Zusatz: Es gibt eine Teilfolge $(f_{k_m})_m$, die punktweise fast überall gegen f konvergiert.

Cor 1: $L^1(\Omega)$ ist ein Banachraum.

Cor 2: Jede $L^1(\Omega)$ -konvergente Folge besitzt eine Teilfolge, die punktweise fast überall konvergiert.

Beispiel: Es gibt eine Folge $(f_k)_k$, die in $L^1(\Omega)$ gegen 0 konvergiert, für die aber $f_k(x)$ für kein $x \in \Omega$ konvergiert.

7. Cavalieri und Fubini

In diesem Abschnitt schreiben wir kurz “Treppenfunktion” für eine elementare Treppenfunktion, also für eine Funktion f der Form

$$f(x) = \sum_{j=1}^M c_j \mathbf{1}_{Q_j}(x)$$

für reelle Zahlen c_j und halboffene Quader $Q_j \subset \mathbb{R}^n$.

Satz 7.1 (Fubini für Treppenfunktionen) Mit den Abkürzungen $X := \mathbb{R}^p$ und $Y := \mathbb{R}^q$ gelte $\mathbb{R}^n = X \times Y$ (also $p + q = n$). Sei $f : \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$ eine Treppenfunktion. Für jedes $y \in Y$ ist die Funktion $f(\cdot, y)$ integrierbar, die Funktion $F(y) := \int_X f(x, y) dx$ ist ebenfalls integrierbar, und es gilt

$$\int_{\mathbb{R}^n} f = \int_Y F = \int_Y \int_X f(x, y) dx dy.$$

Satz 7.2 (Cavalieri) Sei $A \subset \mathbb{R}^n = X \times Y$ eine offene beschränkte Menge, $\mathbb{R}^n = X \times Y$ wie in Satz 7.1. Für jedes $y \in Y$ betrachten wir den Schnitt $A_y := \{x \in X \mid (x, y) \in A\}$. Dann

sind alle Schnitte $A_y \subset X = \mathbb{R}^p$ messbar mit Maß $\lambda^p(A_y)$ und es gilt

$$\lambda^n(A) = \int_Y \lambda^p(A_y) dy.$$

Beispiel 1: Die Fläche der Kreisscheibe ist $\lambda^2(B_r(0)) = r^2 \pi$.

Beispiel 2: Ein Kegel A mit Grundfläche $B \subset \mathbb{R}^{n-1}$ und Höhe h hat das Volumen $\lambda^n(A) = (h/n)\lambda^{n-1}(B)$.

Beispiel 3: Das Volumen der Kugel ist $\lambda^3(B_r(0)) = 4r^3 \pi/3$.

Unser nächstes Ziel ist es, die Formel aus Satz 7.1 für beliebige Lebesgue-integrierbare Funktionen zu zeigen. Man muss hier sehr vorsichtig sein: Zum Beispiel muss für ein integrierbares $f = f(x, y)$ die Funktion $f(\cdot, y)$ nicht für jedes y integrierbar sein. Und: Für eine messbare Menge $A \subset \mathbb{R}^n$ muss der Schnitt A_y nicht λ^p -messbar sein für jedes y .

Satz 7.3 (Schnitte von Nullmengen) Wir schreiben $\mathbb{R}^n = X \times Y$ mit $X := \mathbb{R}^p$ und $Y := \mathbb{R}^q$. Die Menge $A \subset \mathbb{R}^n$ sei eine Nullmenge, $\lambda^n(A) = 0$. Dann gibt es eine Nullmenge $N_Y \subset Y$, so dass der Schnitt $A_y \subset X$ eine λ^p -Nullmenge ist für jedes $y \in Y \setminus N_Y$.

Beweis: Für Quader Q gilt $\lambda^n(Q) = \int_Y \lambda^p(Q_y) dy$ (Cavalieri), dies überträgt sich mit monotoner Konvergenz auf abzählbare Quadersummen.

Wir überdecken A mit Mengen B_k , jedes B_k eine abzählbare Quadersumme, mit der monotonen Konvergenz $B_k \searrow A$ und $\lambda^n(B_k) \rightarrow 0$. Dazu betrachten wir die Funktionen $F_k(y) := \lambda^p(B_{k,y})$. Diese Funktionen sind wohldefiniert ($B_{k,y}$ ist messbar als abzählbare Quadersumme) und messbar (als monotoner Limes von Treppenfunktionen). Gemäß Vorüberlegung gilt $\int F_k = \int_Y \lambda^p(B_{k,y}) dy = \lambda^n(B_k) \rightarrow 0$. Zudem sind die Funktionen monoton fallend, für eine Grenzfunktion F gilt also $F_k \searrow F$. Das Integral der Grenzfunktion verschwindet wegen monotoner Konvergenz, $\int F = \lim_k \int F_k = 0$. Satz 5.4 liefert, dass F fast überall verschwindet, also: Es gibt eine Nullmenge $N_Y^1 \subset Y$ mit $F(y) = 0$ für alle $y \in Y \setminus N_Y^1$.

Gleichzeitig gilt auch die $L^1(Y)$ -Konvergenz $F_k \rightarrow F$, denn $\int |F_k - F| \leq \int F_k \rightarrow 0$. Satz 6.4 liefert uns die Existenz einer Nullmenge $N_Y^2 \subset Y$ und eine Teilfolge $k \rightarrow \infty$ (wir gehen ohne Einschränkung hiermit zu dieser Teilfolge über) mit $F_k(y) \rightarrow F(y)$ für alle $y \in Y \setminus N_Y^2$. Damit können wir schließen: Für jedes y , welches nicht in der Nullmenge $N_Y := N_Y^1 \cup N_Y^2$ liegt, gilt $\lambda^p(A_y) \leq \lambda^p(B_{k,y}) = F_k(y) \rightarrow 0$, also $\lambda^p(A_y) = 0$. Der letzte Beweisschritt zeigt insbesondere die Messbarkeit von A_y . \square

Satz 7.4 (Fubini) Wir betrachten wieder $X := \mathbb{R}^p$, $Y := \mathbb{R}^q$, und $\mathbb{R}^n = X \times Y$. Sei $f : \mathbb{R}^n \rightarrow \bar{\mathbb{R}}$ integrierbar. Dann gilt:

(a) Es gibt eine Nullmenge $N_Y \subset Y$, so dass für jedes $y \in Y \setminus N_Y$ die Funktion $f(\cdot, y)$ integrierbar über X ist.

(b) Wir betrachten die Funktion $F : Y \rightarrow \bar{\mathbb{R}}$, definiert durch $F(y) := \int_X f(x, y) dx$ für $y \in Y \setminus N_Y$, $F(y) := 0$ für $y \in N_Y$. Dann ist F integrierbar über Y und es gilt

$$\int_{\mathbb{R}^n} f = \int_Y F.$$

Beweis: Satz 6.3 impliziert, dass es eine Folge von Treppenfunktionen f_k gibt, die f in $L^1(\mathbb{R}^n)$ approximieren, $\|f_k - f\|_{L^1} \rightarrow 0$. Durch Übergang zu einer Teilfolge können zwei Dinge erreicht werden: $\sum_k \|f_{k+1} - f_k\|_{L^1} < \infty$ und $f_k \rightarrow f$ punktweise fast überall, also überall bis auf Punkte $x \in A$, $\lambda^n(A) = 0$. Satz 7.3 liefert eine erste Nullmenge $N_Y^1 \subset Y$, so dass A_y eine Nullmenge ist für alle $y \in Y \setminus N_Y^1$.

Für $y \in Y$ betrachten wir die Funktionen $f_k^y(x) := f_k(x, y)$ und $f^y(x) := f(x, y)$. Zusätzlich die Funktionen $H_k(y) := \|f_{k+1}^y - f_k^y\|_{L^1(X)}$ mit den Eigenschaften (wir nutzen hier Fubini für Treppenfunktionen)

$$\int_Y H_k = \int_Y \|f_{k+1}^y - f_k^y\|_{L^1(X)} = \|f_{k+1} - f_k\|_{L^1(\mathbb{R}^n)}, \quad \int_Y \sum_k H_k = \sum_k \int_Y H_k < \infty.$$

Die letzte Gleichheit gilt wegen monotoner Konvergenz. Sie impliziert, dass $\sum_k H_k(y)$ endlich ist für jedes $y \in Y \setminus N_Y^2$, wobei N_Y^2 eine Nullmenge ist (wir benutzen Satz 5.4). Im Folgenden betrachten wir nie Punkte in der Nullmenge $N_Y := N_Y^1 \cup N_Y^2$.

Sei $y \in Y \setminus N_Y$ ein beliebiger Punkt. Da $\sum_k H_k(y)$ endlich ist, ist f_k^y eine Cauchy-Folge in $L^1(X)$. Nach Satz 6.4 gibt es eine Grenzfunktion f_*^y und eine Teilfolge $k \rightarrow \infty$ (ohne neuen Namen), so dass $f_k^y \rightarrow f_*^y$ punktweise fast überall und in $L^1(X)$. Da die f_k^y auch punktweise fast überall gegen f^y konvergieren (Wahl von N_Y^1), gilt $f_*^y = f^y$. Der L^1 -Limes f^y der f_k^y ist integrierbar; dies zeigt (a).

Wir betrachten nun

$$F(y) := \int_X f^y(x) dx \leftarrow \int_X f_k^y(x) dx =: F_k(y).$$

Um aus diesem punktweisen Limes $F_k \rightarrow F$ die Konvergenz der Integrale zu folgern, müssen wir lediglich wieder die Cauchy-Folgen Eigenschaft ausnutzen: Es gilt $\|F_{k+1} - F_k\|_{L^1(Y)} \leq \|f_{k+1} - f_k\|_{L^1(\mathbb{R}^n)}$ (wir nutzen wieder Fubini für Treppenfunktionen), und dies ist summierbar. Es gilt also die $L^1(Y)$ -Konvergenz $F_k \rightarrow F_*$ für eine Grenzfunktion F_* , die aber wegen der punktweise Konvergenz mit F übereinstimmen muss. Damit können wir schließlich rechnen (in der zweiten Gleichheit wieder mit Fubini für Treppenfunktionen):

$$\int F(y) dy = \lim_k \int F_k(y) dy = \lim_k \int_Y \int_X f_k(x, y) dx dy = \int_Y \int_X f(x, y) dx dy.$$

□

Die Integrierbarkeit von f kann mit nachfolgendem Satz festgestellt werden.

Satz 7.5 (Tonelli) Sei $X := \mathbb{R}^p$, $Y := \mathbb{R}^q$, und $f : \mathbb{R}^n = X \times Y \rightarrow \bar{\mathbb{R}}$ messbar. Der nachfolgende Ausdruck sei wohldefiniert und endlich:

$$\int_Y \left(\int_X |f(x, y)| dx \right) dy < \infty.$$

Dann ist f integrierbar und insbesondere der Satz von Fubini anwendbar.

Beweis: Wir verwenden die Technik des Abschneidens. Es muss nur $\int |f| < \infty$ gezeigt werden. Mit Quadern $Q_k := [-k, k]^n$ betrachten wir die Funktionen $f_k := \min(|f|, k) \mathbf{1}_{Q_k}$.

Es gilt $f_k \rightarrow |f|$ mit monotoner Konvergenz. Die Integrale über f_k können mit dem Satz von Fubini abgeschätzt werden, denn

$$\int_{\mathbb{R}^n} f_k = \int_Y \int_X f_k(x,y) dx dy \leq \int_Y \int_X |f|(x,y) dx dy < \infty.$$

Der Satz über die monotone Konvergenz liefert die Integrierbarkeit der Grenzfunktion $|f|$.

□

8. Transformationsformel

Notation: $\Phi : U \rightarrow V$ sei eine Abbildung zwischen offenen Teilmengen des \mathbb{R}^n , sie sei C^1 , also stetig differenzierbar, sie sei invertierbar und die Inverse $\Phi^{-1} : V \rightarrow U$ sei auch C^1 . Die Ableitungsmatrix in einem Punkt $x \in U$ wird mit $D\Phi(x)$ bezeichnet.

Hilfssatz: Sei Φ wie oben, $x_0 \in U$ und $T := D\Phi(x_0)$. Dann gibt es für jede Fehlerschranke $\varepsilon > 0$ ein $\delta > 0$, so dass für jeden Würfel W mit $x_0 \in W$ und Kantenlänge kleiner als δ gilt:

$$\left| \frac{\lambda^n(\Phi(W))}{\lambda^n(W)} - |\det T| \right| < \varepsilon.$$

Satz 8.1 (Transformationsformel für stetige Funktionen) [Forster, §9, Satz 1] Für eine stetige Funktion $f : V \rightarrow \mathbb{R}$ mit kompaktem Träger gilt

$$\int_V f(y) d\lambda^n(y) = \int_U f(\Phi(x)) |\det D\Phi(x)| d\lambda^n(x). \quad (*)$$

Satz 8.2 (Transformationsformel) [Forster, §9, Satz 2] Eine Funktion $f : V \rightarrow \mathbb{R}$ ist genau dann integrierbar, wenn $f \circ \Phi |\det D\Phi| : U \rightarrow \mathbb{R}$ integrierbar ist. In diesem Fall gilt die Formel (*).

Beispiel 1: Ebene Polarkoordinaten. Damit: Gaußfunktion integrieren

Beispiel 2: Räumliche Polarkoordinaten

Beispiel 3: Newton-Potential einer Kugel

9. Anwendungen der Integralsätze

Dies ist das erste Kapitel nach der Weihnachtspause. Daher wird zu Beginn dieses Kapitels der bisherige Stoff wiederholt.

Der neue Stoff dieses Kapitels umfasst vier kleinere Themen.

Teilung der Eins

Wir konstruieren eine Funktion $\alpha : \mathbb{R}^n \rightarrow [0, 1]$ von der Klasse C^∞ mit Träger in $[-1, 1]^n \subset \mathbb{R}^n$ und mit der Eigenschaft

$$\sum_{p \in \mathbb{Z}^n} \alpha(x - p) = 1 \quad \forall x \in \mathbb{R}^n.$$

Dazu kann dann auch die Familie $\alpha_{\varepsilon p}(x) := \alpha((x - \varepsilon p)/\varepsilon)$ konstruiert werden, wobei $\alpha_{\varepsilon p}$ Träger in einem 2ε -Würfel um εp hat und so dass $\sum_{p \in \mathbb{Z}^n} \alpha_{\varepsilon p} \equiv 1$ auf \mathbb{R}^n .

Satz 9.1 (Abschneidefunktion) [Forster, §10, Satz 1] Für $K \subset U \subset \mathbb{R}^n$ mit kompaktem K und offenem U gibt es eine Funktion $\beta \in C_c^\infty(U)$ mit $\beta|_K \equiv 1$.

Partielle Integration

Satz 9.2 (Partielle Integration) [Forster, §10, Satz 2] Sei $U \subset \mathbb{R}^n$ offen, $i \in \{1, \dots, n\}$ ein Richtungsindex. Für Funktionen $f, g, \varphi \in C^1(U)$ nehmen wir an, dass g und φ Nullrandwerte haben: Es gelte $g, \varphi \in C_c^1(U)$. Dann gilt:

$$\int_U \partial_i \varphi = 0$$

und

$$\int_U (\partial_i f) g = - \int_U f (\partial_i g).$$

Laplace-Operator in neuen Koordinaten

Zur Motivation betrachten wir ebene Polarkoordinaten, also die Abbildung $\Phi : (r, \varphi) \mapsto (x, y) = (r \cos(\varphi), r \sin(\varphi))$. Eine Funktion $u : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$, $(x, y) \mapsto u(x, y)$ sei in Polarkoordinaten angegeben, also $u(x, y) = \tilde{u}(r, \varphi)$. In knapper Formel schreiben wir $u = \tilde{u} \circ \Phi^{-1}$ oder $\tilde{u} = u \circ \Phi$. Man denke zum Beispiel an die Funktion $\tilde{u}(r, \varphi) = r \cos(\varphi)$. In den kartesischen Koordinaten ist dies die Funktion $u(x, y) = x$.

Wenn wir $\Delta u = \partial_x^2 u + \partial_y^2 u$ berechnen wollen, so wollen wir dies eventuell mit dem (oft) einfacheren Ausdruck für \tilde{u} tun, nicht mit der transformierten Funktion u . Wir können allerdings *nicht* erwarten, dass $\Delta u = \partial_x^2 u + \partial_y^2 u$ dasselbe ist wie $\partial_r^2 \tilde{u} + \partial_\varphi^2 \tilde{u}$. Die Frage lautet daher: Wie berechnet man Δu aus den Ableitungen von \tilde{u} ?

Für eine C^1 -invertierbare Transformation $\Phi : \Omega' \rightarrow \Omega$ setzen wir:

$$g_{ij} := \langle \partial_i \Phi, \partial_j \Phi \rangle, \quad g := \det(g_{ij}), \quad \text{also } \sqrt{g} = |\det(D\Phi)|.$$

Die Matrix (g^{kl}) sei die zu (g_{ij}) inverse Matrix.

Satz 9.3 (Laplace-Operator in neuen Koordinaten) [Forster, §10, Satz 4] Der Laplace-Operator in neuen Koordinaten ist definiert durch $\Delta^\Phi \tilde{u} = (\Delta u) \circ \Phi$. Es gilt

$$\Delta^\Phi = \frac{1}{\sqrt{g}} \sum_{k,l} \partial_l \left(g^{kl} \sqrt{g} \partial_k \right).$$

Für das obige Beispiel der Polarkoordinaten gilt: $\partial_1 \Phi = (\cos(\varphi), \sin(\varphi))$ und $\partial_2 \Phi = (-r \sin(\varphi), r \cos(\varphi))$, also $G = (g_{ij}) = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & r^2 \end{pmatrix}$ und $G^{-1} = (g^{kl}) = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1/r^2 \end{pmatrix}$ und $\sqrt{g} = r$. Daher

$$(\Delta u) \circ \Phi = \Delta^\Phi \tilde{u} = \frac{1}{\sqrt{g}} \sum_{k,l} \partial_l \left(g^{kl} \sqrt{g} \partial_k \tilde{u} \right) = \frac{1}{r} \partial_r (r \partial_r \tilde{u}) + \frac{1}{r^2} \partial_\varphi^2 \tilde{u},$$

wobei wir ausgenutzt haben, dass in der Summe nur $(k,l) = (1,1)$ und $(k,l) = (2,2)$ betrachtet werden muss. Wir haben im letzten Schritt eine suggestive Notation verwendet: Statt ∂_1 haben wir ∂_r geschrieben und statt ∂_2 haben wir ∂_φ geschrieben.

Für die Funktion $u(x,y) = x$, also $\tilde{u}(r,\varphi) = r \cos(\varphi)$, erhalten wir $\Delta u = \partial_x^2(x) = 0$ und $\Delta^\Phi \tilde{u} = \frac{1}{r} \partial_r (r \partial_r (r \cos(\varphi))) + \frac{1}{r^2} \partial_\varphi^2 (r \cos(\varphi)) = \frac{1}{r} \cos(\varphi) - \frac{1}{r} \cos(\varphi) = 0$.

Ebenso kann man nachrechnen, dass für $m \in \mathbb{N}$ die Funktion u mit $\tilde{u}(r,\varphi) = r^m \cos(m\varphi)$ harmonisch ist, also $\Delta u = 0$ erfüllt.

Ein parameterabhängiges Integral

In der Formulierung des nachfolgenden Satzes sprechen wir von dem Lebesgue-Integral auf Teilmengen des \mathbb{R}^n . Diese Einschränkung des Maßraumes ist eigentlich nicht notwendig, für eine allgemeinere Formulierung siehe Forster.

Satz 9.4 (Parameterabhängiges Integral) [Forster, §11, Satz 1] Sei $\Omega \subset \mathbb{R}^n$ messbar und $U \subset \mathbb{R}^m$ ein Parametergebiet. Die Funktion $f : \Omega \times U \rightarrow \mathbb{R}$, $f = f(x,t)$ habe die folgenden Eigenschaften:

- (a) Für jedes $t \in U$ sei $f(\cdot, t)$ integrierbar über Ω
- (b) Für jedes $x \in \Omega$ sei $f(x, \cdot)$ stetig in U
- (c) Es gibt eine Majorante, $G \in L^1(\Omega)$ mit $f(x,t) \leq G(x)$ für alle x und t

Dann ist die Abbildung $t \mapsto \int_\Omega f(\cdot, t)$ stetig auf U .

10. Die L^p -Räume

In diesem Abschnitt ist immer ein Maßraum $(\Omega, \mathcal{A}, \mu)$ zugrunde gelegt.

Für eine reelle Zahl $p \in [1, \infty)$ und eine messbare Funktion $f : \Omega \rightarrow \overline{\mathbb{R}}$ definiert man einen Ausdruck, der später die $L^p(\Omega)$ -Norm sein wird:

$$\|f\|_{L^p} := \left(\int_\Omega |f|^p \right)^{1/p}.$$

Wir erinnern an die Young-Ungleichung für zwei positive reelle Zahlen a und b und duale Exponenten p, q , also $1/p + 1/q = 1$:

$$ab \leq \frac{a^p}{p} + \frac{b^q}{q}.$$

Satz 10.1 (Hölder-Ungleichung) [Forster, §12, Satz 1] Seien $f, g : \Omega \rightarrow \bar{\mathbb{R}}$ messbar und $p, q \in (1, \infty)$ dual in dem Sinne, dass

$$\frac{1}{p} + \frac{1}{q} = 1$$

erfüllt ist. Dann gilt

$$\|fg\|_{L^1} \leq \|f\|_{L^p} \|g\|_{L^q}.$$

Corollar (Dreiecks-Ungleichung / Minkowski-Ungleichung) Für $p \in [1, \infty)$ und $f, g : \Omega \rightarrow \bar{\mathbb{R}}$ messbar gilt

$$\|f + g\|_{L^p} \leq \|f\|_{L^p} + \|g\|_{L^p}.$$

Definition (Der Raum $L^p(\Omega)$) Für einen Maßraum $(\Omega, \mathcal{A}, \mu)$ und eine Zahl $p \in [1, \infty)$ definieren wir

$$\begin{aligned} \mathcal{L}^p(\Omega) &:= \{f : \Omega \rightarrow \mathbb{R} \mid f \text{ messbar mit } \|f\|_{L^p(\Omega)} < \infty\}, \\ \mathcal{N} &:= \{f : \Omega \rightarrow \mathbb{R} \mid f(x) = 0 \text{ für fast alle } x \in \Omega\} = \{f : \Omega \rightarrow \mathbb{R} \mid \|f\|_{L^p(\Omega)} = 0\}, \\ L^p(\Omega) &:= \mathcal{L}^p(\Omega) / \mathcal{N}. \end{aligned}$$

Man überprüft leicht, dass $L^p(\Omega)$ ein normierter Vektorraum ist.

Beispiel 1: Die Funktion $f(x) = x^\alpha$ auf $x \in (0, 1)$ ist in $L^p((0, 1))$ für $\alpha p > -1$.

Beispiel 2: Die Funktion $f(x) = x^\alpha$ auf $x \in (1, \infty)$ ist in $L^p((0, 1))$ für $\alpha p < -1$.

Beispiel 3: Die Funktion $f(x) = \|x\|^\alpha$ auf $x \in (-1, 1)^n \subset \mathbb{R}^n$ ist in L^p für $\alpha p > -n$.

Merkregel: Für $q > p$ ist der Raum L^q besser als L^p , falls das Gebiet beschränkt ist. Wenn es dagegen um den Abfall von Funktionen geht, so ist eine Kontrolle in L^p besser.

Die nächsten Sätze formulieren wir sehr knapp, damit sie leicht erfasst werden können.

Satz 10.2 (Majorisierte Konvergenz in L^p) [Forster, §12, Satz 4] $f_k \rightarrow f$ punktweise fast überall und mit Majorante, $|f_k| \leq F$ mit $F \in L^p$. Dann auch $f \in L^p$ und $f_k \rightarrow f$ in L^p .

Satz 10.3 (Cauchyfolgen in L^p) [Forster, §12, Satz 5] f_k eine L^p -Cauchyfolge. Dann gibt es $f \in L^p$ mit $f_k \rightarrow f$ in L^p . Zudem konvergiert eine Teilfolge punktweise fast überall.

Corollar $L^p(\Omega)$ ist ein Banachraum.

Satz 10.4 (Dichtheit in L^p) [Forster, §12, Satz 6] $C_c^0(\mathbb{R}^n)$ liegt dicht in $L^p(\mathbb{R}^n)$.

Corollar Auch $C_c^\infty(\mathbb{R}^n)$ liegt dicht in $L^p(\mathbb{R}^n)$.

C. Arbeiten mit Integralen

11. Fourier-Reihen

Ein Nachtrag aus der Analysis 1; jetzt gut fundiert mit dem Raum L^2 . Unsere Darstellung ist nicht unähnlich zu der in: W. Walter, Analysis 2, §10, Springer Verlag.

Teil A: Motivation und Notation

Ziel: Entwickle eine periodische Funktion $f : \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$ als harmonische Reihe,

$$f(x) = \sum_{k=0}^{\infty} a_k \cos(kx) + \sum_{k=1}^{\infty} b_k \sin(kx).$$

Dieses Ziel war historisch wichtig und ist auch heute ein zentraler Baustein der Analysis. In der Analyse ist der Raum L^2 wichtig.

Notation: Hier betrachten wir äquivalent (aber eleganter) Funktionen $f : (0, 2\pi) \rightarrow \mathbb{C}$. Unser Ziel ist es, f in eine harmonische Reihe zu entwickeln,

$$f(x) = \sum_{k \in \mathbb{Z}} c_k \Phi_k(x) \quad \text{mit} \quad \Phi_k(x) := \frac{1}{\sqrt{2\pi}} e^{ikx}. \quad (*)$$

Wir verwenden den Hilbertraum $L^2_{2\pi} := L^2((0, 2\pi); \mathbb{C})$ mit dem Skalarprodukt $\langle f, g \rangle := \int_{(0, 2\pi)} f(x) \cdot \overline{g(x)} dx$ und der L^2 -Norm $\|f\|^2 = \langle f, f \rangle$.

Einfache Beobachtungen:

(o) Die Funktionen $(\Phi_k)_{k \in \mathbb{Z}}$ sind orthogonal im Raum $L^2_{2\pi}$.

(i) Es gelte (*) in dem Sinne, dass die Funktionen $f_N := \sum_{|k| \leq N} c_k \Phi_k$ die Konvergenz $f_N \rightarrow f$ in $L^2_{2\pi}$ für $N \rightarrow \infty$ erfüllen. Dann gilt $c_k = \langle f, \Phi_k \rangle$.

(ii) Die Abbildung $\mathcal{F} : L^2_{2\pi} \rightarrow \ell^2(\mathbb{Z})$, $f \mapsto (c_k)_k$ mit $c_k = \langle f, \Phi_k \rangle$ ist wohldefiniert und linear. Wesentlich ist hier eine Form der Bessel'schen Ungleichung, die man aus $0 \leq \|f - \sum_{|k| \leq N} c_k \Phi_k\|^2$ erhält.

(iii) Die Umkehrung^(?) $\mathcal{F}^* : \ell^2(\mathbb{Z}) \rightarrow L^2_{2\pi}$, definiert durch $(c_k)_k \mapsto f = \sum_{k \in \mathbb{Z}} c_k \Phi_k$ ist wohldefiniert (die Reihe konvergiert in $L^2_{2\pi}$ gegen eine Grenzfunktion f) und linear. Bei dieser Beobachtung spielt die Vollständigkeit von $L^2_{2\pi}$ eine Rolle. Wegen (i) ist \mathcal{F}^* eine Rechtsinverse, $\mathcal{F} \circ \mathcal{F}^* = \text{id}$. Später sehen wir, dass \mathcal{F}^* tatsächlich eine Umkehrabbildung von \mathcal{F} ist.

Teil B: Formulierung im Hilbertraum, vollständige Orthonormalsysteme

Definition (ONS) Im Hilbertraum H heißt eine Familie $(\Phi_k)_{k \in \mathbb{Z}}$ von Elementen $\Phi_k \in H$ ein Orthonormalsystem (ONS), falls $\langle \Phi_k, \Phi_l \rangle = \delta_{kl}$ für alle $k, l \in \mathbb{Z}$.

Definition (\mathcal{F} und \mathcal{F}^*) Wir betrachten die Abbildungen

$$\begin{aligned} \mathcal{F} : H &\rightarrow \ell^2(\mathbb{Z}), & f &\mapsto ((f, \Phi_k))_k && \text{(Fourier-Koeffizienten)} \\ \mathcal{F}^* : \ell^2(\mathbb{Z}) &\rightarrow H, & (c_k)_k &\mapsto \sum c_k \Phi_k && \text{(Rekonstruktion)} \end{aligned}$$

Satz 11.1 (\mathcal{F} und \mathcal{F}^*) Die Abbildungen \mathcal{F} und \mathcal{F}^* sind wohldefiniert, linear und stetig, es gilt $\mathcal{F} \circ \mathcal{F}^* = \text{id}$.

Bestapproximation: Sei $(\Phi_k)_{k \in \mathbb{Z}}$ ein Orthonormalsystem im Hilbertraum H . Die Indexmenge $A \subset \mathbb{Z}$ sei endlich. Dann liefert unter allen Funktionen $g = \sum_{k \in A} \alpha_k \Phi_k$ die Wahl $\alpha_k = c_k := \langle f, \Phi_k \rangle$ die beste Approximation für f . Genauer:

$$\|f - g\|^2 = \|f\|^2 - \sum_A |c_k|^2 + \sum_A |\alpha_k - c_k|^2.$$

Beweis durch Auswerten der linken Seite.

Satz 11.2 ($\mathcal{F}^* \circ \mathcal{F}$ und Konvergenz) Sei $(\Phi_k)_{k \in \mathbb{Z}}$ ein ONS im Hilbertraum H . Für ein Element $f \in H$ betrachten wir die Koeffizienten $c := \mathcal{F}(f)$, also $c_k = \langle f, \Phi_k \rangle$. Weiterhin betrachten wir die Funktion $f^* := \mathcal{F}^*(c)$, also $f^* = \sum c_k \Phi_k$. Dann gilt folgende Normidentität und Orthogonalität:

$$\|f - f^*\|^2 = \|f\|^2 - \sum_A |c_k|^2, \quad \langle f - f^*, \Phi_k \rangle = 0 \quad \forall k.$$

Definition (vONS) Sei $(\Phi_k)_{k \in \mathbb{Z}}$ ein ONS im Hilbertraum H . Das System heißt *vollständiges ONS* (vONS) falls für jedes $f \in H$ gilt:

$$\langle f, \Phi_k \rangle = 0 \quad \forall k \quad \Rightarrow \quad f = 0.$$

Satz 11.3 (Darstellungssatz) Sei $(\Phi_k)_{k \in \mathbb{Z}}$ ein vONS im Hilbertraum H . Dann gilt für jedes Element $f \in H$

$$f = \sum_{k \in \mathbb{Z}} c_k \Phi_k \quad \text{mit} \quad c_k := \langle f, \Phi_k \rangle.$$

Es gilt die Bessel'sche Gleichung und die Parseval'sche Gleichung für $f = \sum_{k \in \mathbb{Z}} c_k \Phi_k$ und $g = \sum_{k \in \mathbb{Z}} d_k \Phi_k$:

$$\|f\|^2 = \sum_k |c_k|^2, \quad \langle f, g \rangle = \sum_k c_k \cdot \bar{d}_k.$$

Also: \mathcal{F}^* ist eine Inverse zu \mathcal{F} und $\mathcal{F} : H \rightarrow \ell^2(\mathbb{Z})$ ist ein Hilbertraumisomorphismus.

Teil C: Approximationssätze, Vollständigkeit

Ab hier wieder: Hilbertraum $H = L^2_{2\pi}$ und die Basisfunktionen $\Phi_k(x) := \frac{1}{\sqrt{2\pi}} e^{ikx}$. Wir verwenden die Notation $c_k(f) := \langle f, \Phi_k \rangle$ und $I := (0, 2\pi)$.

Einige elementare Rechenregeln:

$$\begin{aligned} |c_k(f)| &= \left| \frac{1}{\sqrt{2\pi}} \int_0^{2\pi} f(x) e^{-ikx} dx \right| \leq \frac{1}{\sqrt{2\pi}} \|f\|_{L^1} \quad \forall f \in L^1(I) \\ c_k(f') &= -\frac{1}{\sqrt{2\pi}} \int_0^{2\pi} f(x) (-ik) e^{-ikx} dx = ik c_k(f) \quad \forall f \in C_c^1(I) \\ |c_k(f)| &= \left| \frac{1}{\sqrt{2\pi}} \int_0^{2\pi} f''(x) \frac{1}{-k^2} e^{-ikx} dx \right| \leq \frac{1}{\sqrt{2\pi} k^2} \|f\|_{C^2} \quad \forall f \in C_c^2(I) \\ c_k(e^{ix} f) &= \frac{1}{\sqrt{2\pi}} \int_0^{2\pi} f(x) e^{-i(k-1)x} dx = c_{k-1}(f) \quad \forall f \in L^1(I) \end{aligned}$$

In der zweiten und dritten Rechnung reicht es, wenn $f \in C^1(\mathbb{R})$ beziehungsweise $f \in C^2(\mathbb{R})$ und die 2π -Periodizität gefordert wird. In der zweiten Rechnung passt das Ergebnis zum formalen Differenzieren der Darstellung von f . Die dritte Rechnung impliziert die gleichmäßige Konvergenz der Fourierreihe für $f \in C_c^2(I)$.

Satz 11.4 (Riemann-Lebesgue) Sei $f \in L^1(I)$. Dann ist entlang jeder Folge $(k_l)_l$ mit $|k_l| \rightarrow \infty$ die zugehörige Folge $c_k = \langle f, \Phi_k \rangle$ eine Nullfolge.

Beweis: Sei $\varepsilon > 0$ beliebig. Approximiere f in $L^1(I)$ durch eine Funktion $g \in L^2(I)$, $\|f - g\|_{L^1} < \varepsilon$ (möglich wegen Dichtheit glatter Funktionen). Es gilt $c_k(f) = c_k(g) + c_k(f - g)$ mit $(c_k(g))_k \in \ell^2(\mathbb{Z})$ (also eine Nullfolge) und $|c_k(f - g)| \leq \|f - g\|_{L^1} / \sqrt{2\pi} < \varepsilon/2$. Es folgt: Für großes $|k|$ gilt $|c_k(f)| < \varepsilon$. \square

Satz 11.5 (Konvergenz in einem Punkt) [Walter, §10, 10.3] Sei $f \in L^2_{2\pi}$, $a \in (0, 2\pi)$ ein Punkt und $y \in \mathbb{C}$ ein Wert. Die Funktion f habe die Regularität, dass die Quotientenfunktion $g(x) := (f(x) - y)/(x - a)$ von der Klasse $g \in L^1((0, 2\pi))$ ist. Dann konvergiert die Fourierreihe im Punkt a gegen y , also: $\sum_{k \in \mathbb{Z}} c_k \Phi_k(a) = y$.

Beweis: Ohne Einschränkung sei $y = 0$. Wir betrachten die neue Funktion

$$h(x) := \frac{f(x)}{e^{i(x-a)} - 1} = g(x) \frac{x-a}{e^{i(x-a)} - 1}.$$

Wegen $g \in L^1$ und Beschränktheit des Faktors gilt $h \in L^1$. Wir berechnen für $k \in \mathbb{Z}$ den k -ten Fourierkoeffizienten von $f = (e^{i(x-a)} - 1)h(x)$ als

$$c_k(f) = c_k(e^{i(x-a)}h(x)) - c_k(h(x)) = e^{-ia}c_k(e^{ix}h(x)) - c_k(h(x)) = e^{-ia}c_{k-1}(h) - c_k(h).$$

Daher ist, wir summieren über $-N \leq k \leq N$,

$$\begin{aligned} f^*(a) &= \sum_k c_k(f) \Phi_k(a) = \frac{1}{\sqrt{2\pi}} \sum_k c_k(f) e^{ika} = \frac{1}{\sqrt{2\pi}} \sum_k (e^{-ia}c_{k-1}(h) - c_k(h)) e^{ika} \\ &= \frac{1}{\sqrt{2\pi}} \sum_k (c_{k-1}(h) e^{i(k-1)a} - c_k(h) e^{ika}) \\ &= -\frac{1}{\sqrt{2\pi}} c_N(h) e^{iNa} + \frac{1}{\sqrt{2\pi}} c_{-N-1}(h) e^{i(-N-1)a} \rightarrow 0 \end{aligned}$$

für $N \rightarrow \infty$ wegen Satz 11.4 von Riemann-Lebesgue. Es gilt also $f^*(a) = 0 = y$ wie behauptet. \square

Corollar Sei $f \in L^2_{2\pi}$ so, dass die periodische Fortsetzung \tilde{f} auf \mathbb{R} Hölderstetig ist. Dann konvergiert die Fourierreihe punktweise gegen f . Insbesondere konvergiert die Fourierreihe punktweise für $f \in C^1$ und für Lipschitz-stetige f .

Satz 11.6 (Vollständigkeit) Die Basisfunktionen $(\Phi_k)_k$ aus (*) sind ein vollständiges Orthonormalsystem in $L^2_{2\pi}$.

Beweis: Sei $f \in L^2_{2\pi}$ mit $\langle f, \Phi_k \rangle = 0$ für alle k , also $f^* = \sum_k c_k(f) \Phi_k = 0$ (Konvergenz der Reihe in $L^2_{2\pi}$). Wir setzen $\varepsilon := \|f\|_{L^2}/3$. Annahme: $\varepsilon > 0$ (falls dies falsch ist, so ist $f = 0$ bewiesen). Wegen Dichtheit von C_c^∞ in L^2 können eine Funktion $g \in C_c^1((0, 2\pi))$ wählen

mit $\|f - g\|_{L^2} < \varepsilon$. Die Dreiecksungleichung liefert $\|g\|_{L^2} \geq \|f\|_{L^2} - \|f - g\|_{L^2} \geq 2\varepsilon$. Die Funktion g ist differenzierbar, daher konvergiert die Fourierreihe punktweise gegen g . Andererseits konvergiert die Fourierreihe in L^2 gegen g^* . Eine Teilfolge konvergiert daher auch punktweise fast überall gegen g^* , so dass $g = g^*$ fast überall gilt. Nun rechnen wir mit Hilfe der allgemeinen Ungleichung $\|h^*\|_{L^2}^2 = \sum_k |c_k(h)|^2 \leq \|h\|_{L^2}^2$ für $h = g - f$:

$$\|g\|_{L^2} = \|g^*\|_{L^2} = \|g^* - f^*\|_{L^2} = \|(g - f)^*\|_{L^2} \leq \|g - f\|_{L^2} < \varepsilon.$$

Die linke Seite ist aber mindestens 2ε , ein Widerspruch.

Teil D: Reelle Regeln und ein Beispiel

Reelle Formeln: $f \in L^2((0, 2\pi); \mathbb{R})$ lässt sich (mit Konvergenz in L^2) schreiben als

$$f(x) = \frac{a_0}{2} + \sum_{k=1}^{\infty} (a_k \cos(kx) + b_k \sin(kx))$$

mit

$$a_k = \frac{1}{\pi} \int_0^{2\pi} f(x) \cos(kx) dx, \quad b_k = \frac{1}{\pi} \int_0^{2\pi} f(x) \sin(kx) dx.$$

Für die Umrechnung der Koeffizienten betrachtet man $k \geq 1$ und

$$\begin{aligned} c_k e^{ikx} + c_{-k} e^{-ikx} &= c_k (\cos(kx) + i \sin(kx)) + c_{-k} (\cos(kx) - i \sin(kx)) \\ &= (c_k + c_{-k}) \cos(kx) + i(c_k - c_{-k}) \sin(kx). \end{aligned}$$

Daher gilt $a_0 = 2c_0/\sqrt{2\pi}$ und, für $k \geq 1$:

$$a_k = (c_k + c_{-k})/\sqrt{2\pi} \quad \text{und} \quad b_k = i(c_k - c_{-k})/\sqrt{2\pi}.$$

Diese Formeln lassen sich auch leicht umkehren: $c_0 = \sqrt{2\pi}a_0/2$ und $c_k = \sqrt{2\pi}(a_k - ib_k)/2$ und $c_{-k} = \sqrt{2\pi}(a_k + ib_k)/2$ für $k \geq 1$. Man beachte, dass sowohl bei Forster als auch bei Walter die c_k die Vorfaktoren vor e^{ikx} sind, es gibt also immer einen Faktor $\sqrt{2\pi}$ im Vergleich zu diesen Vorlagen.

Beispiel: Die Sägezahnfunktion $h(x) = (\pi - x)/2$. Es gilt $c_0 = 0$ und $c_k = \sqrt{2\pi}/(2ik)$ für $k \neq 0$. Reell geschrieben gilt

$$h(x) = \sum_{k=1}^{\infty} \frac{\sin(kx)}{k}.$$

Mit der Bessel'schen Gleichung im zweiten Schritt erhalten wir die schöne Formel

$$\sum_{k=1}^{\infty} \frac{1}{k^2} = \frac{2^2}{2 \cdot 2\pi} \sum_{k \in \mathbb{Z}} |c_k|^2 = \frac{1}{\pi} \int_0^{2\pi} |h|^2 = \frac{1}{4\pi} \int_0^{2\pi} (x - \pi)^2 = \frac{1}{12\pi} (x - \pi)^3 \Big|_{x=0}^{2\pi} = \frac{\pi^2}{6}.$$

Das Kapitel wird mit Bemerkungen zu geraden und ungeraden Fortsetzungen beendet. Insbesondere: Jede Funktion $f : (0, \pi) \rightarrow \mathbb{R}$ lässt sich in Sinusfunktionen entwickeln, $f(x) = \sum_{k=1}^{\infty} \tilde{b}_k \sin(kx)$. Man beachte, dass hier die Basisfunktionen nicht periodisch sind (das ist hier so gemeint, dass die periodische Fortsetzung von $\sin(kx)$ für ungerades k nicht in $C^1(\mathbb{R})$ ist).

12. Integration über Untermannigfaltigkeiten

Vieles ist ähnlich zu [Forster, §14], wir kürzen allerdings den Weg deutlich ab. Zunächst erinnern wir an die Definition aus der Analysis 2, siehe Forster 2, §9:

Definition (Untermannigfaltigkeit) Eine Teilmenge $M \subset \mathbb{R}^n$ heißt k -dimensionale Untermannigfaltigkeit von \mathbb{R}^n , wenn es zu jedem Punkt $a \in M$ eine offene Umgebung $U \subset \mathbb{R}^n$ gibt, eine offene Teilmenge $T \subset \mathbb{R}^k$ und eine Immersion $\varphi : T \rightarrow \mathbb{R}^n$, so dass φ die Menge T homöomorph auf $\varphi(T) = M \cap U$ abbildet.

Um die Notation zu vereinfachen, nehmen wir im Folgenden an, dass man die Mannigfaltigkeit M mit endlich vielen solchen Abbildungen φ (genannt “lokale Koordinatensysteme” oder “Parameterdarstellungen”) überdecken kann. Dies ist zum Beispiel der Fall, wenn die Mannigfaltigkeit kompakt ist. Zudem nehmen wir immer an, dass die Abbildungen differenzierbar sind. Also: Für $j \in \{1, \dots, J\}$ gibt es $T_j \subset \mathbb{R}^k$ offen und ein differenzierbares $\varphi_j : T_j \rightarrow \mathbb{R}^n$, so dass $M \subset \bigcup_j \varphi_j(T_j)$.

Definition (Integral in einem Kartengebiet) Sei M eine k -dimensionale Mannigfaltigkeit wie oben und $f : M \rightarrow \mathbb{R}$ eine Abbildung, so dass $\text{supp}(f) \subset V := \varphi(T)$ für ein $\varphi = \varphi_j$ und $T = T_j$. Dann setzen wir

$$\int_M f := \int_M f(x) dS(x) := \int_V f(x) dS(x) := \int_T f(\varphi(t)) \sqrt{g(t)} d^k t$$

mit $g = \det(G)$ für die Matrix $G = (D\varphi)^T D\varphi$. Wie φ hängen auch G und g vom Punkt $t \in T$ ab; $G(t)$ ist eine $k \times k$ Matrix $G(t) = (g_{lm}(t))_{lm}$. Die Einträge sind Skalarprodukte der Spalten: $g_{lm} = \partial_l \varphi \cdot \partial_l \varphi = \sum_{q=1}^n \partial_l \varphi_q \partial_l \varphi_q$. Hier bezeichnet φ_q die q -te Komponente des Vektors.

Lemma (Wohldefiniertheit bezüglich Parameter-Transformation) Ein Teil von M werde durch zwei lokale Koordinatensysteme beschrieben. Wir betrachten $\varphi : T \rightarrow \mathbb{R}^n$ und $\tilde{\varphi} : \tilde{T} \rightarrow \mathbb{R}^n$, zwei bijektive Parametrisierungen von $V := \varphi(T) = \tilde{\varphi}(\tilde{T}) \subset M$. Der Kartenwechsel $\tau := \varphi^{-1} \circ \tilde{\varphi} : \tilde{T} \rightarrow T$ sei von der Klasse C^1 . Dann gilt

$$\int_T f(\varphi(t)) \sqrt{g(t)} d^k t = \int_{\tilde{T}} f(\tilde{\varphi}(t)) \sqrt{\tilde{g}(t)} d^k t.$$

Definition (Integral über Untermannigfaltigkeit) Seien M und $\varphi_j : T_j \rightarrow \mathbb{R}^n$ mit $M \subset \bigcup_j \varphi_j(T_j)$ wie oben. Dann definieren wir das Integral mit einer Teilung der 1: Für offene Mengen $U_j \subset \mathbb{R}^n$ mit $V_j = U_j \cap M = \varphi_j(T_j)$ sei α_j eine Teilung der 1, insbesondere $\text{supp}(\alpha_j) \subset U_j$. Dann setzen wir

$$\int_M f := \sum_j \int_M f \alpha_j,$$

wobei die rechte Seite in der letzten Definition eingeführt wurde.

Lemma (Wohldefiniertheit bezüglich Teilung der 1) Die Definition des Integrals ist unabhängig von der Teilung der 1.

Beispiele: Kurven und Ebenen, Sphären und Halbspären, Graphen, Verhalten bei Streckungen, Zwiebelintegration.

L^p -Funktionen auf Mannigfaltigkeiten.

Satz (Zwiebelintegration) [Forster, §14, Satz 8] Für integrierbares f gilt

$$\int_{\mathbb{R}^n} f = \int_0^\infty \left(\int_{\|x\|=r} f dS \right) dr.$$

13. Der Gaußsche Integralsatz

Vorbereitung: Ist eine Untermannigfaltigkeit als Graph gegeben, $M = \{(\xi, z) \in \mathbb{R}^n \mid \xi \in V, z = g(\xi)\}$, so sind alle $\tau_i(\xi, z) = \partial_{\xi_i}(\xi, g(\xi)) = (e_i, \partial_i g)(\xi)$ Tangentialvektoren an M . Ein Vektor v , der senkrecht auf diesen $n - 1$ Vektoren steht und Länge 1 hat ist gegeben durch

$$v(\xi, z) = \frac{(-\nabla g(\xi), 1)}{\sqrt{1 + \|\nabla g(\xi)\|^2}}.$$

Dieser Vektor heißt *Normalenvektor*. Für das Gebiet unterhalb von g ist v der *äußere* Normalenvektor, denn er zeigt nach außen: Punkte $x + \varepsilon v(x)$ liegen oberhalb von M für kleines $\varepsilon > 0$.

Lemma 13.1 (Gauß'scher Satz im Zylindergebiet) [Forster, §15, Lemma vor Satz 3] Sei $V \subset \mathbb{R}^{n-1}$ eine offene Menge, $g : V \rightarrow (0, \infty)$ eine Höhenfunktion, und $Z = \{(\xi, z) \in \mathbb{R}^n \mid \xi \in V, 0 < z < g(\xi)\}$ das zugehörige Sublevelgebiet im Zylinder $V \times (0, \infty)$. Der obere Rand ist die Untermannigfaltigkeit $M = \{(\xi, g(\xi)) \in \mathbb{R}^n \mid \xi \in V\}$. Weiter sei $v(\xi, z)$ der äußere Normalenvektor von Z im Punkt $(\xi, z) \in M \subset \partial Z$. Eine Funktion f sei stetig differenzierbar mit kompaktem Träger in $V \times (0, \infty)$, insbesondere verschwindet f "unten und an den Rändern". Dann gilt für alle $i \in \{1, \dots, n\}$

$$\int_Z \partial_i f = \int_M f v_i dS.$$

Notation: Menge mit glattem Rand.

Satz 13.2 (Gauß'scher Satz) [Forster, §15, Satz 3] Sei $A \subset \mathbb{R}^n$ eine kompakte Teilmenge mit glattem Rand, $v : \partial A \rightarrow \mathbb{R}^n$ das äußere Normalenfeld. Dann gilt für jede stetig differenzierbare Funktion $f : \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^n$

$$\int_A \nabla \cdot f = \int_{\partial A} f \cdot v dS.$$

Bemerkung: Äquivalent zum Gauß'schen Satz ist folgende Aussage für A und v wie in 13.2: Für jede stetig differenzierbare Funktion $f : \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$ und jedes $i \in \{1, \dots, n\}$

$$\int_A \partial_i f = \int_{\partial A} f v_i dS.$$

Bemerkung: Partielle Integration mit Randterm: $f : \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^n$ und $g : \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$:

$$\int_A (\nabla \cdot f) g = - \int_A f \nabla g + \int_{\partial A} f \cdot v g.$$